

## Übungen zu Einführung in die Numerische Mathematik (V2E2) Sommersemester 2016

Prof. Dr. Martin Rumpf — Pascal Huber — Sascha Tölkes

### Übungsblatt 3

Abgabe: 10.05.2016

#### Aufgabe 8 (Schrittweitenabschätzung)

4 Punkte

Betrachten Sie die skalare Differentialgleichung zweiter Ordnung

$$\ddot{x}(t) + \mu^2 x(t) = F(x(t)), \quad x(0) = x_0, \quad \dot{x}(0) = v_0$$

mit Koeffizient  $\mu > 0$ , Startwerten  $x_0, v_0 \in \mathbb{R}$  und einer (möglicherweise nichtlinearen) Funktion  $F \in C^1(\mathbb{R})$ .

Untersuchen Sie das qualitative Verhalten der Lösung  $x(t)$  für den Fall  $|F'(x)| \ll \mu^2$ . In welcher Größenordnung müsste eine vernünftige Schrittweite  $\tau$  für einen numerischen Integrator liegen?

#### Lösung

Für eine qualitative Untersuchung des Verhaltens von  $x(t)$ , betrachten wir eine geeignete Linearisierung der gegebenen Differentialgleichung. Dazu entwickeln wir die Funktion  $F$  in einer Taylorentwicklung um einen Punkt  $y \in \mathbb{R}$  in der von  $x$ :

$$F(x) = F(y) + F'(y)(x - y) + \mathcal{O}\left((x - y)^2\right).$$

Damit erhalten wir als Linearisierung die Gleichung

$$\ddot{\tilde{x}}(t) + \left(\mu^2 - F'(y)\right) \tilde{x}(t) = F(y) - F'(y)y.$$

Wegen der Annahme  $|F'(x)| \ll \mu^2$  können wir die Gleichung noch einmal vereinfachen und erhalten schließlich

$$\ddot{\tilde{x}}(t) + \mu^2 \tilde{x}(t) = F(y) + F'(y)y.$$

Diese Gleichung kann explizit gelöst werden (lineare Differentialgleichung mit konstanten Koeffizienten) mit

$$\tilde{x}(t) = \alpha \sin(\mu t) + \beta \cos(\mu t) + \frac{1}{\mu^2} (F(y) + F'(y)y),$$

wobei die Koeffizienten  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$  leicht aus den Startwerten berechnet werden können. Qualitativ beschreibt die Lösung  $x(t)$  also eine Oszillation mit Frequenz  $\mu$

um  $(F(y) + F'(y)y)/\mu^2$ . Um die Oszillation numerisch zu approximieren sollte die Schrittweite deutlich kleiner  $1/\mu$  sein, damit die numerische Lösung die Oszillation auflösen kann.

### Aufgabe 9 (Explizites Euler-Verfahren)

4 Punkte

Betrachten Sie die skalare Differentialgleichung

$$\dot{x}(t) = \lambda \left(1 - x(t)^2\right), \quad \lambda > 0 \quad \text{mit} \quad x(0) = x_0.$$

- (i) Zeigen Sie: Die Gleichung hat einen stabilen Fixpunkt bei  $x_s = 1$  und einen instabilen Fixpunkt bei  $x_i = -1$ .
- (ii) Betrachten Sie das explizite Euler-Verfahren für die linearisierte Gleichung in der Nähe des stabilen Fixpunktes  $x_s$ . Welche Bedingung muss die Zeitschrittweite  $\tau$  erfüllen, damit das explizite Euler-Verfahren gegen den Fixpunkt konvergiert?

### Lösung

Die Fixpunkte erhält man als Nullstellen der rechten Seite. Außerdem gilt

$$\lim_{t \rightarrow \infty} x(t) = 1 \quad \text{für} \quad x_0 > -1.$$

Die linearisierte Gleichung lautet

$$\dot{x}(t) = -2\lambda(x - 1).$$

Mit Hilfe von Definition 1.34 aus der Vorlesung erhält man, dass die Schrittweite  $\tau$  durch  $\frac{1}{\lambda}$  nach oben beschränkt sein muss, damit das explizite Euler-Verfahren gegen den Fixpunkt  $x_s$  konvergiert.

### Aufgabe 10 (Implizites Euler-Verfahren)

4 Punkte

Betrachten Sie die autonome Differentialgleichung aus Aufgabe 9

$$\dot{x}(t) = \lambda \left(1 - x(t)^2\right), \quad \lambda > 0 \quad \text{mit} \quad x(0) = x_0.$$

Zeigen Sie, dass für das implizite Euler-Verfahren

$$\hat{\Phi}_\tau x = g_1 \quad \text{mit} \quad g_1 = x + \tau\lambda(1 - g_1^2)$$

zwei mögliche Werte  $g_1^\pm \in \mathbb{R}$  in Frage kommen. Es stellt sich die Frage, ob dies ein Widerspruch zum Satz über die eindeutige Lösbarkeit von impliziten Runge-Kutta-Verfahren (Satz 1.37 aus der Vorlesung) ist. Zeigen Sie, dass für kleine Schrittweiten  $\tau$  einer der beiden Werte  $g_1^\pm$  nicht zur numerischen Lösung der Gleichung verwendet werden kann.

## Lösung

Wir lösen zunächst die quadratische Gleichung und erhalten

$$g_1^\pm = \frac{1}{2\lambda\tau} \left( \pm \sqrt{1 + 4\tau\lambda(x + \tau\lambda)} - 1 \right).$$

Dies kein Widerspruch zu Satz 1.37 ist, da eine der obigen Lösungen für kleine  $\tau$  "explodiert". Um dies zu sehen betrachten wir die Lösung  $g_1^-(\tau)$  in Abhängigkeit von  $\tau$ . Man stellt leicht fest, dass

$$\lim_{\tau \rightarrow 0} g_1^-(\tau) = -\infty \neq x,$$

so dass diese Lösung für kleine  $\tau$  nicht die exakte Lösung  $x(t + \tau)$  approximiert. (Die eindeutige Lösung aus Satz 1.37 hingegen muss für  $\tau = 0$  die Relation  $g_1 = x$  erfüllen!)

Die zweite Lösung  $g_1^+$  hingegen liefert den erwartbaren Konsistenzfehler von  $\mathcal{O}(\tau^2)$ . (Dies zu zeigen war nicht Teil der Aufgabe). Um dies zu sehen, entwickelt man die Wurzel in  $g_1^+$  in einer Taylorreihe und erhält damit

$$g_1^+(\tau) = x_0 + \tau\lambda(1 - x_0^2) + \mathcal{O}(\tau^2).$$

Die exakte Lösung der Differentialgleichung ist gegeben durch

$$x(t) = \frac{e^{2\lambda t} - e^{2\lambda c}}{e^{2\lambda t} + e^{2\lambda c}},$$

wobei  $c \in \mathbb{R}$  durch den Anfangswert  $x_0$  bestimmt ist. Auch die exakte Lösung entwickeln wir in einer Taylorreihe:

$$x(\tau) = x_0 + \tau\lambda(1 - x_0^2) + \mathcal{O}(\tau^2).$$

Ein Koeffizientenvergleich der beiden Entwicklungen liefert

$$g_1^+(\tau) = x(\tau) + \mathcal{O}(\tau^2).$$

## Programmieraufgabe 2 (Reaktion dreier Spezies)

Das Differentialgleichungssystem

$$\begin{aligned}\dot{x}(t) &= -0.04x(t) + 10^4 y(t)z(t) \\ \dot{y}(t) &= 0.04x(t) - 10^4 y(t)z(t) - 3 \cdot 10^7 y(t)^2 \\ \dot{z}(t) &= 3 \cdot 10^7 y(t)^2\end{aligned}$$

beschreibt die Reaktion dreier Spezies.

Implementieren Sie das in Beispiel 1.25 der Vorlesung beschriebene explizite Runge-Kutta-Verfahren mit Schrittweitensteuerung, um für die Startwerte

$$x(0) = 1, \quad y(0) = 0, \quad z(0) = 0$$

die Lösung zum Zeitpunkt  $t = 0.3$  zu approximieren. Verwenden Sie hierzu verschiedene Toleranzen von  $\text{TOL} = 10^{-2}, \dots, 10^{-9}$  und die Schwellwerte  $\hat{\epsilon} = 1$  und  $\hat{\epsilon} = 10^{-5}$ .

Tableaus aus Beispiel 1.25:

	0				
	$\frac{1}{2}$	$\frac{1}{2}$			
	$\frac{1}{2}$	0	$\frac{1}{2}$		
	1	0	0	1	
	1	$\frac{1}{6}$	$\frac{1}{3}$	$\frac{1}{3}$	$\frac{1}{6}$
4. Ordnung	1	$\frac{1}{6}$	$\frac{1}{3}$	$\frac{1}{3}$	$\frac{1}{6}$
5. Ordnung		$\frac{1}{6}$	$\frac{1}{3}$	$\frac{1}{3}$	0 $\frac{1}{6}$